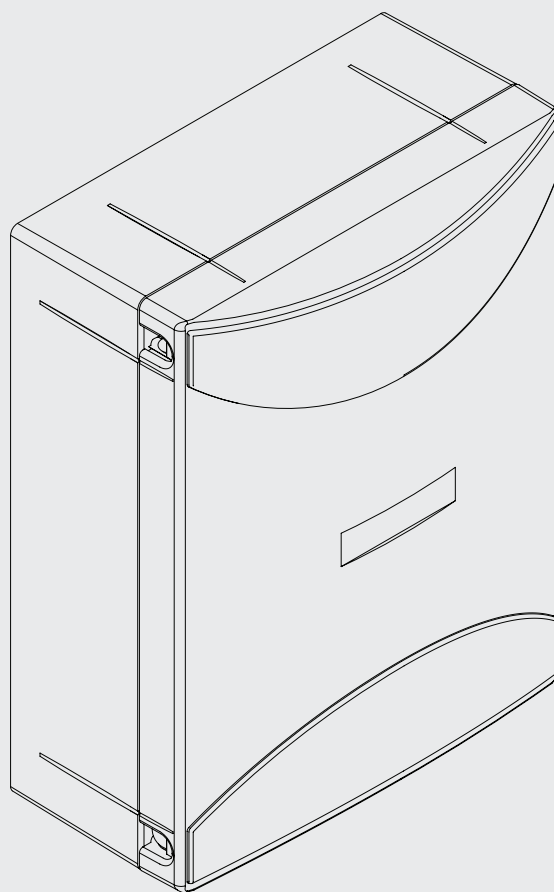


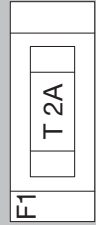
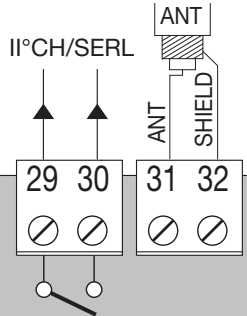
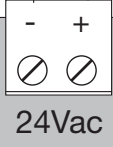
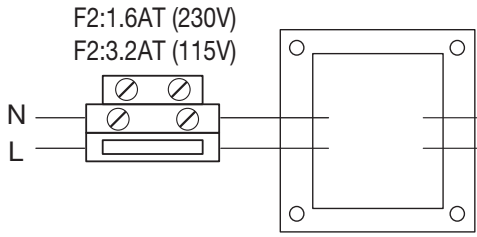
BRAINY 24



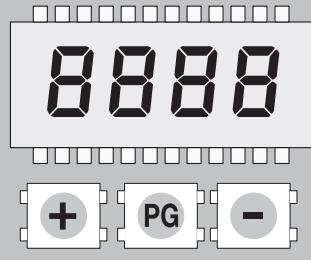
BENINCA[®]
TECHNOLOGY TO OPEN



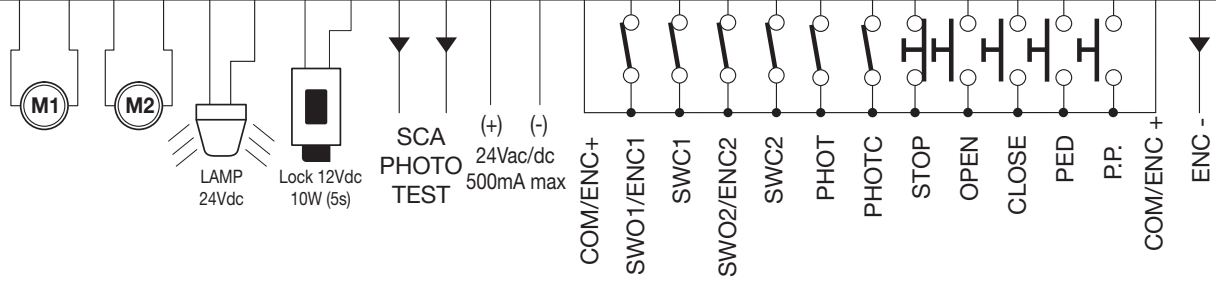
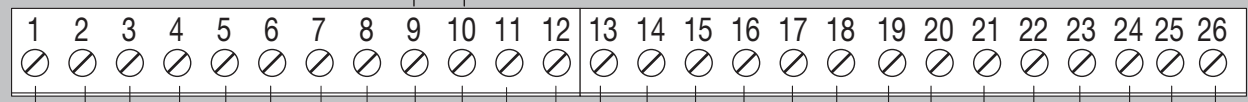
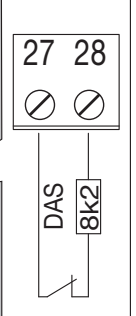
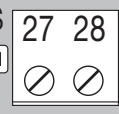
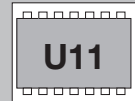
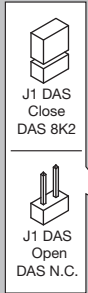
1



Code

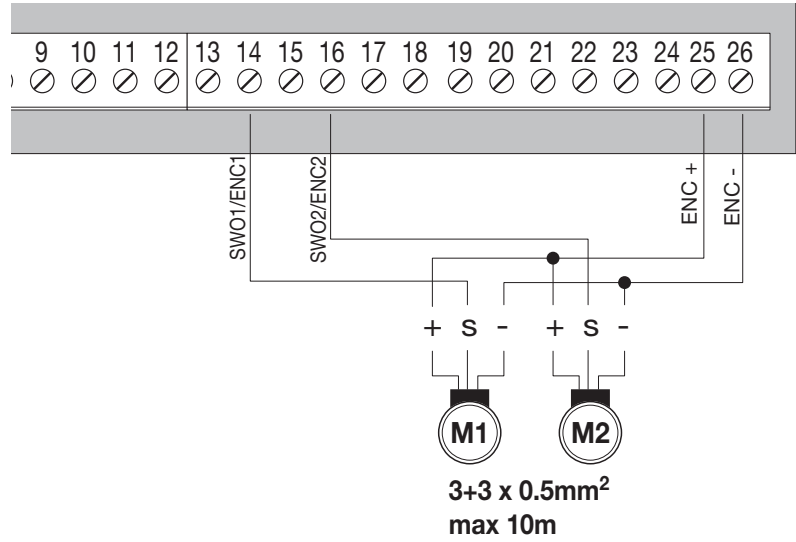


RADIO

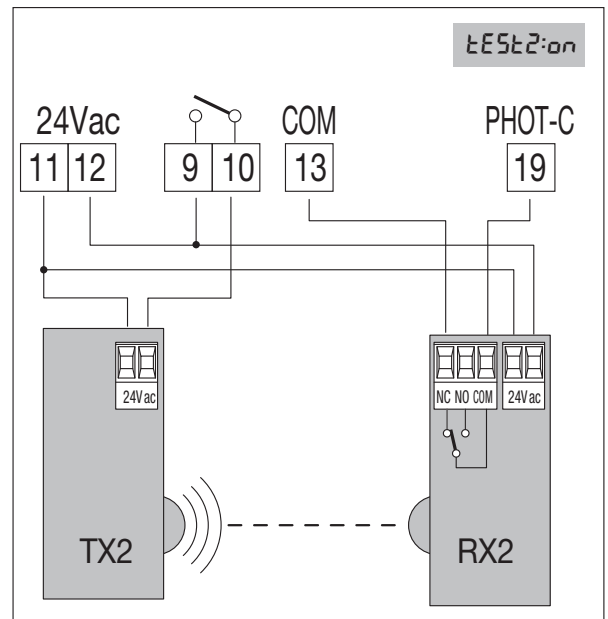
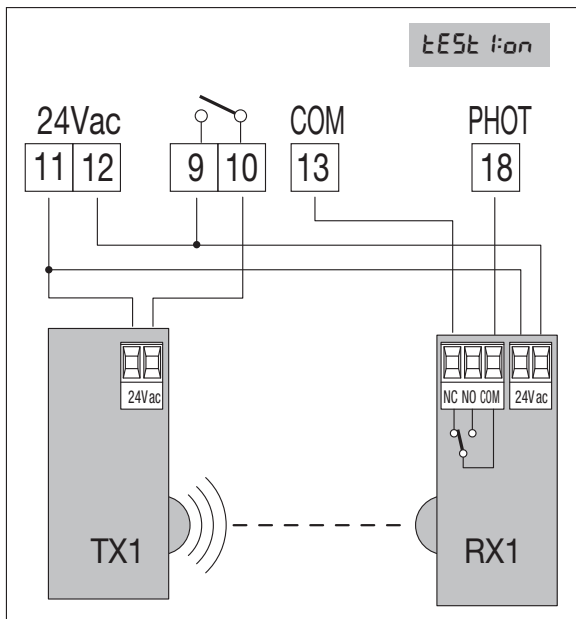


2

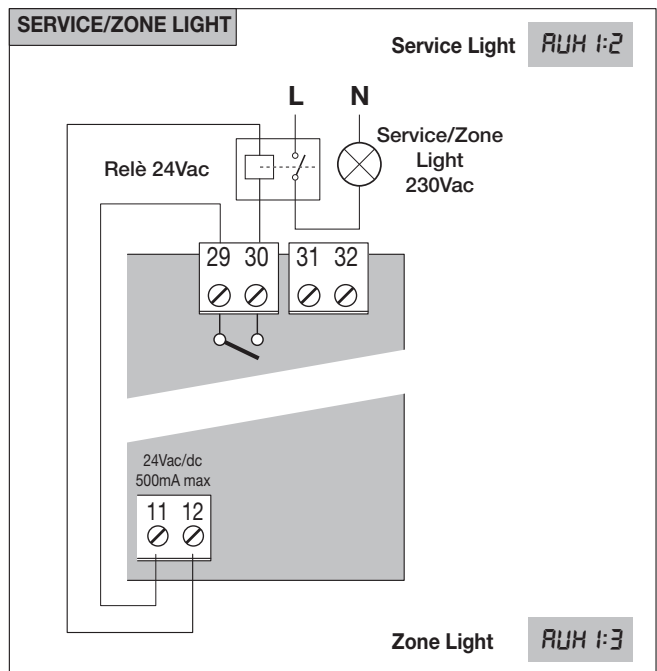
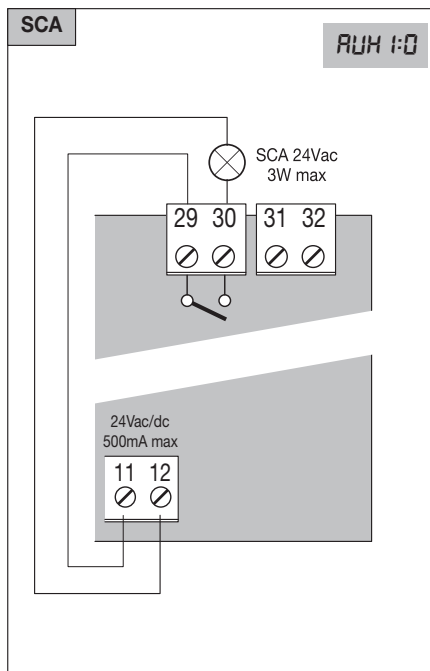
**Collegamento ENCODER
ENCODER WIRING**



3



4



Déclaration CE de Conformité

Déclaration en accord avec les Directives 2004/108/CE (EMC); 2006/95/CE(LVD)

Fabricant:

Automatismi Benincà SpA

Adresse:

Via Capitello, 45 - 36066 Sandrigo (VI) - Italie

Déclare que le produit:

Armoire de commande pour 1/2 moteur 24Vdc, pour portes à battant ou coulissante: BRAINY 24

est conforme aux conditions des Directives CE suivantes:

• **DIRECTIVE 2004/108/CE DU PARLEMENT EUROPEEN ET DU CONSEIL** du 15 décembre 2004 concernant le rapprochement des législations des Etats membres relatives à la compatibilité électromagnétique et qui abroge la directive 89/336/CEE, selon les normes harmonisées suivantes:

EN 61000-6-2:2005, EN 61000-6-3:2007.

• **DIRECTIVE 2006/95/CE DU PARLEMENT EUROPEEN ET DU CONSEIL** du 12 décembre 2006 concernant le rapprochement des législations des Etats membres relatives au matériel électrique destiné à être utilisé dans certaines limites de tension, selon les normes harmonisées suivantes:

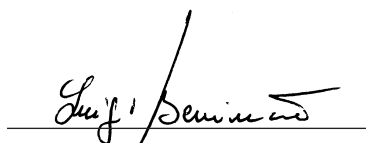
EN 60335-1:2002 + A1:2004 + A11:2004 + A12:2006 + A2:2006 + A13:2008; EN 60335-2-103:2003.

si elle est applicable:

• **DIRECTIVE 1999/5/CE DU PARLEMENT EUROPEEN ET DU CONSEIL** du 9 mars 1999 concernant les appareils radio et les équipements terminaux de communication et la reconnaissance réciproque de leur conformité, selon les normes harmonisées suivantes: ETSI EN 301 489-3 V1.4.1 (2002) + ETSI EN 301 489-1 V1.4.1 (2002) + ETSI EN 300 220-3 V1.1.1 (2000) + EN 60950-1 (2001)

Benincà Luigi, Responsable légal.

Sandrigo, le 02/11/2010.



RECOMMANDATIONS GÉNÉRALES

Ce manuel est destiné exclusivement au personnel qualifié pour l'installation et la maintenance des ouvertures automatiques.

Aucune information donnée dans ce manuel ne sera d'intérêt ou d'utilité à l'utilisateur final.

Conservez ce manuel pour de futures utilisations.

L'installateur doit donner tout renseignement relatif au fonctionnement automatique, manuel et de secours de l'automatisme, et consigner à l'utilisateur du produit le livret d'instructions.



Il faut prévoir dans le réseau d'alimentation un interrupteur/sectionneur omnipolaire avec une distance d'ouverture des contacts égale ou supérieure à 3 mm.

Vérifier la présence en amont de l'installation électrique d'un disjoncteur différentiel et d'une protection contre la surintensité adéquats. Si nécessaire, raccorder la porte ou le portail motorisé à une installation de mise à la terre réalisée conformément aux prescriptions des normes de sécurité en vigueur.

L'installation électrique et la logique de fonctionnement doivent être conformes aux normes en vigueur.

Les conducteurs alimentés à des tensions différentes doivent être séparés physiquement ou bien, ils doivent être isolés en manière appropriée avec une gaine supplémentaire d'au moins 1 mm.

Les conducteurs doivent être assurés par une fixation supplémentaire à proximité des bornes.

Pendant toute intervention d'installation, maintenance et réparation, couper l'alimentation avant de procéder à toucher les parties électriques.

Recontrôler toutes les connexions faites avant d'alimenter la logique de commande.

Les entrées N.F. non utilisées doivent être shuntées

Les descriptions et les illustrations contenues dans ce manuel ne sont pas contraignantes. Le fabricant se réserve le droit d'apporter n'importe quelle modification du côté technique, de construction ou commerciale, en laissant inaltérées les caractéristiques essentielles du produit sans être contraint à mettre au jours cette publication.

DONNÉES TECHNIQUES

Alimentation centrale de commande	24 Vdc
Alimentation du réseau	230 Vac 50/60 Hz ou 115Vac 50/60Hz selon la version
Sortie Moteur	1/2 moteur 24 Vdc
Courant maximal du moteur	5+5 A
Sortie alimentation accessoires	24Vdc 500mA max.
Degrée de protection	IP55
Temp. de fonctionnement	-20°C / +50°C
Récepteur	Incorporé et configurable 433,92 MHz (rolling-code ou fixe+rolling-code)
Quantité des code mémorisables	64

LOGIQUE DE COMMANDE BRAINY 24

FONCTION AUTOSET

IMPORTANT: L'armoire dispose de la fonction Autoset pour programmer automatiquement les valeurs principales de fonctionnement selon le type d'installation.

La fonction AUTOSET doit être répétée à chaque variation des paramètres de fonctionnement ou au moment de la variation des conditions de l'automatisme. Voir le menu AUTO pour des informations supplémentaires.

BRANCHEMENTS ELECTRIQUES

Dans la table ci-dessous il y a la description des branchements électriques illustrés dans la Fig. 1:

N° Bornes	Fonction	Description
1-2	Moteur 1	Branchement Moteur 1: 24Vdc 5A max
3-4	Moteur 2	Branchement Moteur 2: 24Vdc 5A max
5-6	Clignotant	Branchement Clignotant 24Vdc 15W max.
7-8	Lock	Sortie alimentation 12Vdc/10W pour serrure électrique (7:0V, 8:+12V)
9-10	SCA/ PHOTO TEST	Contact sans tension N.O. configurable comme voyant grille ouverte ou test photocellules. Pour utilisation comme "Voyant grille ouverte" les logiques TEST1 et TEST2 doivent être OFF. Pour utilisation comme test photocellules il suffit d'activer une ou les deux logiques TEST et de connecter les photocellules de la façon indiquée sur la Fig.3.
11-12	24 Vac/dc	Sortie alimentation accessoires 24Vac/0,5A max. ATTENTION: En cas d'installation de la carte chargeur de batterie, la sortie (en l'absence d'alimentation de secteur) présente une tension de 24 Vcc - polarisée. Vérifier la connexion correcte des dispositifs (11:+24 Vcc - 12:0 Vcc).
13	COM/ENC+	Contact commun pour fin de course et toutes les entrées de commande ou alimentation du codeur.
14	SWO1/ENC1	Entrée fin de course OUVRE moteur 1 (contact N.C.) ou connexion Codeur Moteur 1.
15	SWC1	Entrée fin de course FERME Moteur 1 (contact N.C.)
16	SWO2/ENC2	Entrée fin de course OUVRE moteur 2 (contact N.C.) ou connexion Codeur Moteur 2.
17	SWC2	Entrée fin de course FERME Moteur 2 (contact N.C.)
18	PHOT	Entrée photocellule active soit en phase d'ouverture que de fermeture (contact N.C.)
19	PHOT C	Entrée photocellule active uniquement en phase de fermeture (contact N.C.)
20	STOP	Entrée touche STOP (contact N.C.)
21	OPEN	Entrée touche OUVRE (contact N.O.). Il est possible de connecter un minuteur pour les ouvertures selon des tranches horaires.
22	CLOSE	Entrée touche FERME (contact N.O.)
23	PED	Entrée du bouton piéton (contact N.O.), commande l'ouverture du moteur 1, voir le paramètre TPED.
24	Pas à pas	Entrée touche pas à pas (contact N.O.)
25	COM/ENC+	Contact commun pour fin de course et toutes les entrées de commande ou d'alimentation du codeur.
26	ENC-	Entrée pour connexion GND Codeur (voir Fig.2).

27-28	BORD SENSIBLE (DAS)	Entrée contact barre à palpeurs (contact N.C.) Barre résistive: Jumper "DAS" fermé Barre mécanique: Jumper "DAS" ouvert L'intervention de la barre arrête le mouvement du vantail et invertit pour 3sec. environ.
29-30	II°CH/SERL	Contact sans tension N.O. configurable comme second canal radioélectrique ou lumière de service. Pour utilisation comme second canal radioélectrique la logique 2CH doit être ON. Pour utilisation comme lumière de service la logique 2CH doit être OFF.
31-32	Antenna	Branchement antenne fiche récepteur radio incorporé (30-signal/31-écran).
+ / -	24Vac/dc	Entrée alimentation 24Vac/24Vdc. Dans le cas d'utilisation de batteries tampon connecter la carte charge-batterie de la façon indiquée dans les consignes spécifiques d'installation.
U11	MEMOIRE DE CONFIGURATION	Mémoire Eprom amovible. Elle contient toutes les configurations de l'armoire (logiques, paramètres, etc.), y compris les émetteurs radio. En cas de panne, il est possible d'extraire l'Eprom et de l'insérer dans une autre armoire, en évitant la re-programmation.

CODEUR

Si le moteur est équipé d'un Codeur et l'on souhaite le connecter à l'armoire, effectuer les connexions indiquées sur la Fig.2, dans ce cas les entrées SWO1 et SWO2 ne peuvent être utilisées comme des entrées fin de course.

Le Codeur et le fin de course de fermeture ne peuvent être utilisés en même temps. Laisser reliés SWC1 et SWC2 .

VÉRIFICATION DES CONNEXIONS

- 1) Couper le courant.
- 2) Débloquer manuellement les vantaux, les placer à environ mi-course et les bloquer à nouveau.
- 3) Restaurer le courant.
- 4) Avec la touche <-> donner une commande de pas à pas.
- 5) **Les vantaux doivent se déplacer en direction de l'OUVERTURE.**
Si ceci ne se produit pas, il suffit d'inverser les fils de marche du moteur. (1<>2 pour le moteur M1, et 3<>4 pour le moteur M2) et, si elles sont utilisées, les entrées correspondantes de fin de course (14<>15 pour le moteur M1, et 16<>17 pour le moteur M2).

PROGRAMMATION

La programmation des différentes fonctions de la logique de commande est effectuée en utilisant l'afficheur à cristaux liquides présent sur le tableau de la logique et en programmant les valeurs désirées dans les menus de programmation décrits ci-après.

Le menu paramètres permet d'associer une valeur numérique à une fonction, comme pour un trimmer de réglage.

Le menu des logiques permet d'activer ou de désactiver une fonction, comme pour le réglage d'un dip-switch.

D'autres fonctions spéciales suivent les menus paramètres et logiques et peuvent varier suivant le type de logique de commande ou de version de logiciel.

POUR ACCÉDER À LA PROGRAMMATION:

- 1 - Presser la touche <PG>, l'afficheur présente le premier menu Paramètres "PAR".
- 2 - Choisir avec la touche <+> ou <-> le menu que l'on souhaite sélectionner (PAR>LOG>RAD>NMAN>MACI>RES>AUTO>CODE).
- 3 - Presser la touche <PG>, l'afficheur présente la première fonction disponible dans le menu.
- 4 - Choisir avec la touche <+> ou <-> la fonction que l'on souhaite sélectionner.
- 5 - Presser la touche <PG>, l'afficheur montre la valeur actuellement programmée pour la fonction sélectionnée.
- 6 - Choisir avec la touche <+> ou <-> la valeur que l'on souhaite attribuer à la fonction.
- 7 - Presser la touche <PG>, l'afficheur montre le signal "PRG" qui indique que la programmation a eu lieu.

NOTES:

La pression simultanée de <+> et <-> effectuée à l'intérieur d'un menu fonction permet de revenir au menu supérieur sans apporter de modification.

Maintenir la pression sur la touche <+> ou sur la touche <-> pour accélérer l'incrément/décément des valeurs.

Après une attente de 120 s, la logique de commande sort du mode programmation et éteint l'afficheur.

La pression sur la touche <-> avec afficheur éteint signifie une impulsion P.P.

À l'allumage de la fiche, la version logicielle est affichée pendant environ 5 s

PARAMÈTRES, LOGIQUES ET FONCTIONS SPÉCIALES

Les tableaux ci de suit décrivent singulièrement les fonctions disponibles dans la centrale.

PARAMETRES (PRr)			
MENU	FONCTION	MIN-MAX-(Default)	MEMO
tca	Temps de fermeture automatique. Actif seulement avec logique "TCA"=ON. À la fin du temps programmé, la logique commande une manœuvre de fermeture.	1-240-(40s)	
tN1	Temps travail Moteur 1. Règle le temps de fonctionnement à vitesse normale durant la phase d'ouverture et fermeture du Moteur 1. Voir paragraphe "Réglages vitesse porte". En réglant la valeur à 0 la manœuvre est exécutée avec environ 2s de déphasage et reste ralentie pendant toute la course. Dans les moteurs avec encodeur la valeur est exprimée en pourcentage, tandis que dans le moteur sans encodeur la valeur est exprimée en secondes.	0-99-(5)	
tN2	Temps travail Moteur 2. Règle le temps de fonctionnement à vitesse normale durant la phase d'ouverture et fermeture du Moteur 2. Voir paragraphe "Réglages vitesse porte". Dans les moteurs avec encodeur la valeur est exprimée en pourcentage, tandis que dans le moteur sans encodeur la valeur est exprimée en secondes.	0-99-(5)	
tPEd	Règle le pourcentage d'ouverture du moteur 1 (fonction piétonne). Avec des moteurs dotés de Codeur la valeur est exprimée en pourcentage (99% ouverture complète du battant). Avec des moteurs sans Codeur ou fins de course électriques, la valeur est exprimée en secondes. Dans les moteurs avec encodeur la valeur est exprimée en pourcentage, tandis que dans le moteur sans encodeur la valeur est exprimée en secondes.	1-99 (50)	
PNo1	Règle le seuil d'intervention du dispositif anti écrasement * (senseur ampérométrique) durant la phase d'ouverture à vitesse normale - Moteur 1	1-99-(50%)**	
PNc1	Règle le seuil d'intervention du dispositif anti écrasement * (senseur ampérométrique) durant la phase de fermeture à vitesse normale - Moteur 1	1-99-(50%)**	
PNo2	Règle le seuil d'intervention du dispositif anti écrasement * (senseur ampérométrique) durant la phase d'ouverture à vitesse normale - Moteur 2	1-99-(50%)**	
PNc2	Règle le seuil d'intervention du dispositif anti écrasement * (senseur ampérométrique) durant la phase de fermeture à vitesse normale - Moteur 2	1-99-(50%)**	
tDNo	Temps de retard ouverture Mot. 2. Règle le temps de retard en ouverture du moteur 2 par rapport au moteur 1	0-15-(2s)	
tDNc	Temps de retard fermeture Mot. 1. Règle le temps de retard en fermeture du moteur 1 par rapport au moteur 2	0-40-(3s)	
tLS	Temps d'activation du contact SERL (Lumière de service) bornes 29/30. A chaque manœuvre le contact se ferme pendant le délai programmé. Voir le dessin de connexion Figure 4	1-240-(60s)	
tLoc	Temps d'activation serrure électrique. Valeur exprimée en 1/10s (0=0s - 50=5s)	0-50 (5=0,5s)	
SLd1	Règle la vitesse du moteur 1 durant les phases de ralentissement. Valeur exprimée en pourcentage..	30-70 (50%)	
SLd2	Règle la vitesse du moteur 2 durant les phases de ralentissement. Valeur exprimée en pourcentage..	30-70 (50%)	
SPd1	Règle la vitesse du moteur 1 durant la phase de vitesse normale. Valeur exprimée en pourcentage.	30-99 (99%)	
SPd2	Règle la vitesse du moteur 2 durant la phase de vitesse normale. Valeur exprimée en pourcentage.	30-99 (99%)	
PSo1	Règle le seuil d'intervention du dispositif anti écrasement * (senseur ampérométrique) durant la phase d'ouverture à vitesse ralentie - Moteur 1	1-99-(20%)**	
PSc1	Règle le seuil d'intervention du dispositif anti écrasement * (senseur ampérométrique) durant la phase de fermeture à vitesse ralentie - Moteur 1	1-99-(20%)**	
PSo2	Règle le seuil d'intervention du dispositif anti écrasement * (senseur ampérométrique) durant la phase d'ouverture à vitesse ralentie - Moteur 2	1-99-(20%)**	
PSc2	Règle le seuil d'intervention du dispositif anti écrasement * (senseur ampérométrique) durant la phase de fermeture à vitesse ralentie - Moteur 2	1-99-(20%)**	
SERU	Règle le seuil d'intervention du dispositif anti-écrasement (Encoder) durant la phase de vitesse normale*. 0:Off -1: sensibilité minime - 99: sensibilité maxi	0-99-(0%)	

SEAr	Règle le seuil d'intervention du dispositif anti-écrasement (Encoder) durant la phase de ralentissement*. 0:Off -1: sensibilité minimale - 99: sensibilité maxi	0-99-(0%)	
t inc	Paramètre actif uniquement pour moteurs avec Encodeur. Règle l'espace d'inhibition de l'encodeur à proximité de la butée mécanique en ouverture et en fermeture. 1: espace minimum - 250:espace maximum	1-250-(250)	

*** ATTENTION:
UN RÉGLAGE ERRONÉ DE CES PARAMÈTRES PEUT S'AVÉRER DANGEREUX.
RESPECTEZ LES NORMES EN VIGUEUR!**

Avec des moteurs dépourvus de fin de course et/ou de codeur il règle la sensibilité du capteur qui provoque l'arrêt durant la phase de ralentissement.

** 1: force/couple minimum - 99: force/couple maximum

La centrale est équipée de deux dispositifs anti écrasement, détecteur ampérométrique (réglé par les paramètres PMO1/2-PMC1/2-PSO1/2-PSC1/2) et encodeur (réglé par les paramètres SEAV et SEAR).

La sensibilité du détecteur ampérométrique est réglée avec la procédure d'Autoset, tandis que l'encodeur (avec le set de défaut) ne s'active que si le portail s'arrête complètement à la suite d'un choc.

Le conseil est d'utiliser un seul système à la fois, en accordant la préférence au détecteur ampérométrique, dont les temps de réponse sont plus courts.

LOGIQUES (LoG)			
MENU	FONCTION	ON-OFF-(Default)	MEMO
t cA	Active ou désactive la fermeture automatique On: fermeture automatique activée Off: fermeture automatique désactivée	(ON)	
ibL	Active ou désactive le fonctionnement collectif On: fonctionnement collectif désactivé. L'impulsion P.P. ou de l'émetteur n'a pas d'effet durant la phase d'ouverture. Off: fonctionnement collectif activé.	(OFF)	
ibcA	Active ou désactive la fonction copropriété durant le comptage TCA. On: fermeture rapide validée. Avec portail ouvert ou en phase d'ouverture, l'intervention de la photocellule provoque la fermeture automatique après 3 s à la suite d'ouverture complète. Active uniquement avec TCA:ON Off: fermeture rapide désactivée.	(OFF)	
Scl	Active ou désactive la fermeture rapide. On: fermeture rapide activée. Avec le portail ouvert ou en phase d'ouverture, l'intervention de la photocellule provoque la fermeture automatique au bout de 3 s. Active seulement avec TCA : ON. Off: fermeture rapide désactivée.	(OFF)	
PP	Sélectionne le mode de fonctionnement de la "Touche P.P." et de l'émetteur. On: Fonctionnement: OUVERTURE > FERMETURE > OUVERTURE > Off: Fonctionnement: OUVERTURE > STOP > FERMETURE > STOP >	(OFF)	
PrE	Active ou désactive le préclignotement. On: Préclignotement activé. Le clignotant s'active 3 s avant le démarrage du moteur. Off: Préclignotement désactivé.	(OFF)	
hAn	Active ou désactive la fonction coup de bélier. On: Fonction activée. Avant chaque manœuvre d'ouverture la logique commande une manœuvre de 2 s dans le sens opposé pour faciliter le déclenchement de la serrure électrique. Off: Fonction désactivée.	(OFF)	
bLco	Il active ou désactive la fonction de blocage à l'ouverture. On: Fonction de blocage activée. A utiliser uniquement avec des moteurs dotés de fins de course. Après l'intervention des fins de course d'ouverture l'armoire retarde l'arrêt d'environ 0,5s, de manière à consentir une meilleure butée du battant sur les dispositifs d'arrêt. Off: Fonction de blocage désactivée.	(OFF)	
bLcc	Il active ou désactive la fonction de blocage à la fermeture. On: Fonction de blocage activée. A utiliser uniquement avec des moteurs dotés de fins de course. Après l'intervention des fins de course d'ouverture l'armoire retarde l'arrêt d'environ 0,5s, de manière à consentir une meilleure butée du battant sur les dispositifs d'arrêt. Off: Fonction de blocage désactivée.	(OFF)	

Soft	Active ou désactive le départ à une vitesse réduite. On: Effectue les départs à une vitesse réduite pendant 2 secondes pour pouvoir passer à une vitesse normale. Off: Départ à vitesse réduite non activé.	(OFF)	
Ltcr	Sélectionne le mode de fonctionnement du clignotant durant le temps TCA. On: Clignotant allumé durant TCA Off: Clignotant éteint durant TCA	(OFF)	
htr	Active ou désactive la fonction à Action maintenue. On: Fonctionnement à Action maintenue. La pression des boutons OUVRIIR/FERMER doit être maintenue durant toute la manœuvre. L'ouverture de l'entrée STOP arrête le moteur. Toutes les entrées de sécurité sont désactivées, sauf les entrées fins de course /SW01/SW02/SWC1/SWC2). Off: Fonctionnement automatique /semi-automatique.	(OFF)	
inot	Sélectionne le mode de fonctionnement 1 ou 2 moteurs: On: les moteurs fonctionnent en synchrone. Cette fonction doit être utilisée dans les cas suivants: - pour un seul moteur, branchez-le à M1: Bornes 1/2. - pour deux moteurs synchronisés (i.e.: portes basculantes), branchez un moteur à M1: bornes 1/2 et l'autre à M2: bornes 3/4. Réglez les paramètres concernant le moteur 1, les entrées fin de course M2 sont mis hors service. TDMO et TDMC doivent être sur 0. Off: Deux moteurs non synchronisés, i.e.: vantaux superposables, réglez TDMO et TDMC sur les valeurs désirées.	(OFF)	
cuAr	Valide ou invalide les transmetteurs à code programmable. On: Récepteur radio habilité exclusivement pour les transmetteurs à code variable (rolling-code). Off: Récepteur habilité pour les transmetteurs à code variable (rolling-code) et programmable (auto apprentissage et dip/switch) .	(OFF)	
nLoc	Sélectionne le type de serrure électrique utilisée. On: Serrure électrique magnétique, normalement alimentée à 12 Vcc. Avant toute manœuvre d'ouverture et de fermeture il faut couper l'alimentation à la sortie serrure électrique. Off: Serrure électrique à ressort, normalement non alimentée Avant chaque manœuvre d'ouverture, la logique est alimentée à 12 Vcc pendant le temps programmé par le paramètre TLOC.	(OFF)	
bb	Active ou désactive la fonction de poussée à la fermeture. On: La dernière seconde de la manœuvre durant la phase de fermeture est exécutée à une vitesse normale (en désactivant le ralentissement) pour favoriser un meilleur accrochage de la serrure électrique. Off: Fonction désactivée.	(OFF)	
2ch	Active ou désactive le second canal radioélectrique sur les bornes 29/30. On: Sortie 29/30 configurée avec le fonctionnement comme second canal radioélectrique. Off: Sortie 29/30 fait fonction de lumière de service (voir le paramètre TLS).	(OFF)	
t5t1	Active ou désactive la vérification des photocellules sur l'entrée PHOT, active aussi bien à la fermeture qu'à l'ouverture. On: Vérification activée. Si la vérification produit un résultat négatif aucune manœuvre n'est commandée. Voir Fig.3 - "PHOTO TEST". Off: Vérification des photocellules à chaque manœuvre désactivée.	(OFF)	
t5t2	Active ou désactive la vérification des photocellules sur l'entrée PHOT, active uniquement à la fermeture PHOT. On: Vérification activée. Si la vérification produit un résultat négatif aucune manœuvre n'est commandée. Voir Fig.3 - "PHOTO TEST". Off: Vérification des photocellules à chaque manœuvre désactivée.	(OFF)	
t5t7	Active ou désactive la vérification des moteurs. On: Vérification activée. Si la vérification produit un résultat négatif aucune manœuvre n'est commandée. Off: Vérification désactivée.	(OFF)	
rEN	Active ou désactive l'apprentissage éloigné des émetteurs radio, comme il est indiqué au paragraphe "Apprentissage éloigné des émetteurs". On: Apprentissage éloigné activé. Off: Apprentissage éloigné non activé.	(OFF)	

RADIO (rPd)	
MENU	FONCTION
PP	En sélectionnant cette fonction la réceptrice se met en attente (PUSH) d'un code émetteur à attribuer à la fonction pas à pas. Presser la touche de l'émetteur que l'on veut attribuer à cette fonction. Si le code est valide, il est mémorisé et le message oH s'affiche Si le code n'est pas valide, le message Err s'affiche.
2ch	En sélectionnant cette fonction la réceptrice se met en attente (PUSH) d'un code émetteur à attribuer au second canal radioélectrique. Presser la touche de l'émetteur que l'on veut attribuer à cette fonction. Si le code est valide, il est mémorisé et le message oH s'affiche Si le code n'est pas valide, le message Err s'affiche.
PEd	En sélectionnant cette fonction la réceptrice se met en attente (PUSH) d'un code émetteur à attribuer à la fonction ouverture piétonne (voir paramètre TPED). Presser la touche de l'émetteur que l'on veut attribuer à cette fonction. Si le code est valide, il est mémorisé et le message oH s'affiche. Si le code n'est pas valide, le message Err s'affiche.
clr	En sélectionnant cette fonction la réceptrice se met en attente (PUSH) d'un code émetteur à effacer de la mémoire. Si le code est valide, il est annulé et le message oH s'affiche. Si le code n'est pas valide ou ne se trouve pas dans la mémoire, le message Err s'affiche.
rtr	Annule complètement la mémoire de la réceptrice. La confirmation de l'opération est requise. En sélectionnant cette fonction la réceptrice se met en attente (PUSH) d'une nouvelle pression de PGM pour confirmer l'opération. A la fin de l'annulation le message oH s'affiche.

NOMBRE DE CYCLES (nRN)

Affiche le nombre de cycles complets (ouverture+fermeture effectués par l'automatisme. La première pression de la touche <PG> affiche les 4 premiers chiffres, la deuxième pression les 4 derniers. Ex. <PG> 00 i2 >>> <PG> 3456: 123.456 cycles effectués.

CYCLES MAINTENANCE (nAc i)

Cette fonction permet d'activer la signalisation d'une demande de maintenance après un nombre de manœuvres établi par l'installateur. Pour activer et sélectionner le nombre de manœuvres, procéder de la façon suivante:
Presser le bouton <PG>, l'écran visualise OFF, qui indique que la fonction est désactivée (valeur par défaut).
A l'aide des boutons <+> et <-> sélectionner une des valeurs numériques proposées (de OFF à 100). Les valeurs doivent être considérées comme des centaines de cycles de manœuvres (par ex.: la valeur 50 indique 5000 manœuvres).
Presser le bouton OK pour activer la fonction. L'écran visualise le message **Pr oU**.
La demande de maintenance est signalée à l'utilisateur en gardant le clignotant allumé durant encore 10 s après la conclusion de la manœuvre d'ouverture ou de fermeture.

RESET (rE5)

Réinitialisation de la logique de commande ATTENTION! Reprogramme la logique de commande avec les valeurs par défaut. La première pression de la touche <PG> provoque le clignotement du mot **rE5**, une autre pression de la touche <PG> réinitialise la logique de commande. Remarque: Les émetteurs ne sont pas annulés par la réceptrice ni le mot de passe d'accès. Toutes les logiques et tous les paramètres sont indiqués aux valeurs par défaut, il est donc nécessaire de répéter la procédure d'autoset.

AUTOSET (Aut o)

Cette fonction doit être utilisée pour saisir les valeurs optimales de fonctionnement de l'automation et, à la fin de la procédure, les paramètres de DÉCALAGE, TEMPS TRAVAIL et RALENTISSEMENT sont réglés.

Pour effectuer l'autoset, procéder de la manière suivante:

a) S'assurer que dans la zone de manœuvre des portes il n'existe aucun type d'obstacle, le cas échéant, isoler la zone de façon à empêcher l'accès aux personnes, animaux, véhicules, etc.

Durant la phase d'autoset, la fonction d'anti-écrasement n'est pas encore active.

b) Sélectionner la fonction AUTO et presser OK.

c) Sélectionner avec le bouton <+> ou <-> le sous-menu NOLS, LSW ou ENC selon la présence du fin de course et/ou du codeur:

ENC selon la présence du fin de course et/ou du codeur:

NOLS: si le moteur est dépourvu de fin de course et de codeur

LSW: si le moteur est pourvu de fin de course et dépourvu de codeur

ENC: si le moteur est pourvu de codeur et dépourvu de fin de course

d) sélectionner la rubrique et presser OK pour commencer la phase d'autoset.

L'armoire exécute une série de manœuvres pour l'apprentissage de la course des vantaux et pour la configuration des paramètres.

Au début les deux vantaux sont amenés sur la position d'ouverture, puis après quelques manœuvres d'ouverture à différentes vitesses d'un ou des deux vantaux, l'armoire visualise le message OK. Si l'opération n'obtient pas un résultat positif le message **Err** s'affiche. Répéter l'opération après avoir contrôlé de nouveau les câblages et la présence éventuelle d'obstacles.

Si les paramètres TM1/TM2 ou la vitesse sont modifiés répéter la procédure d'autoset.

Durant les manœuvres l'écran affiche certains sigles: OPM1/OPM2 durant l'ouverture du moteur 1 ou 2 et CLM1/CLM2 durant la fermeture du moteur 1 ou 2.

PROTECTION D'ACCÈS (code)

Permet de saisir un code de protection d'accès à la programmation de la centrale.

Le système permet de saisir un code alphanumérique de quatre caractères en utilisant des chiffres de 0 à 9 et les lettres A-B-C-D-E-F.

A tout moment il est possible d'annuler l'opération de saisie du code, en appuyant simultanément sur les touches + et -. Une fois le mot de passe saisi on peut opérer sur la centrale, en entrant et en sortant de la programmation pendant un temps de 10 minutes environ, de manière à permettre les opérations de réglage et test des fonctions.

La valeur de défaut est 0000 (quatre fois zéro) et indique l'absence du code de protection.

En remplaçant le code 0000 avec n'importe quel autre code on active la protection de la centrale, en empêchant l'accès à tous les menus. Si l'on désire saisir un code de protection, procéder comme il suit:

- sélectionner le menu Code et appuyer sur OK.
- le système affiche le code 0000, même si un code de protection a été précédemment saisi.
- avec les touches + et - on peut varier la valeur du caractère clignotant.
- avec la touche OK on confirme le caractère clignotant et l'on passe au suivant.
- après avoir saisi les 4 caractères le système affichera un message de confirmation "CONF".
- après quelques secondes le code 0000 est affiché à nouveau.
- il faut confirmer à nouveau le code de protection précédemment saisi, à fin d'éviter toute saisie involontaire.

Si le code correspond au précédent, le système affiche un message de confirmation "OK"

La centrale sort automatiquement de la phase de programmation et pour accéder à nouveau aux menus il faudra saisir le code de protection mémorisé.

IMPORTANT: NOTER le code de protection et le GARDER EN LIEU SÛR pour futures opérations d'entretien.

Pour enlever un code d'une armoire protégée, entrer dans la programmation grâce à un mot de passe et ramener le code à la valeur par défaut 0000.

EN CAS DE PERTE DU CODE IL FAUT S'ADRESSER À L'ASSISTANCE TECHNIQUE AUTORISÉE, POUR LE REDÉMARRAGE TOTAL DE LA CENTRALE.

CALAGE VITESSE VANTAIL

Les paramètres TM1 et TM2 permettent de saisir la durée de la phase de vitesse normale du vantail et donc la durée des phases de ralentissement.

Si le moteur a l'Encodeur:

- Effectuer une procédure d'Autoset pour l'apprentissage des côtes.
- Saisir les paramètres TM1/TM2 en tenant compte qu'ils représentent la valeur en pourcentage de la course à vitesse normale.
- Saisir les autres paramètres de vitesse et de couple conformément à la typologie d'installation ainsi qu'aux normes en vigueur.

Si le moteur n'a pas l'Encodeur:

- Saisir la procédure d'Autoset pour l'apprentissage des côtes, en chronométrant la durée de la manœuvre d'ouverture et de fermeture.
- Saisir la valeur du paramètre TM1/TM2 en ôtant le temps de ralentissement désiré (par exemple: ouverture totale de 25s, l'on désire un ralentissement de 5s, saisir TM1/TM2 sur 20s).
- Saisir les autres paramètres de vitesse et de couple conformément à la typologie d'installation et aux normes en vigueur.

APPRENTISSAGE ELOIGNE DES EMETTEURS

Si l'on dispose d'un émetteur déjà mémorisé dans la réceptrice il est possible d'effectuer l'apprentissage radio éloigné (sans besoin d'accéder à l'armoire).

IMPORTANT: La procédure doit avoir lieu avec les vantaux ouverts durant la pause TCA ou quand la grille est ouverte si la logique TCA est OFF. La logique REM doit être ON.

Procéder de la manière suivante:

- 1 Presser la touche cachée de l'émetteur déjà mémorisé.
- 2 Presser, dans les 5s, la touche de l'émetteur déjà mémorisé correspondant au canal à associer au nouvel émetteur. Le clignotant s'allume.
- 3 Presser, dans les 10s la touche cachée du nouvel émetteur.
- 4 Presser, dans les 5s, la touche du nouvel émetteur à associer au canal choisi au point 2. Le clignotant s'éteint.
- 5 La réceptrice mémorise le nouvel émetteur et sort immédiatement de la programmation.

FUSIBLES

F1: Fusible de protection d'alimentation des accessoires.

F2: Fusible de protection générale

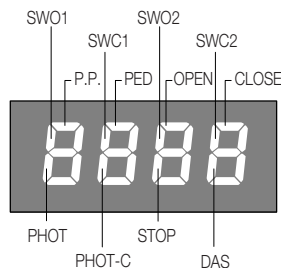
BATTERIE D'URGENCE

Un accessoire en option est disponible pour l'alimentation de l'armoire en cas d'absence du courant du réseau.

Le kit se compose d'une carte charge-batterie et de deux batteries de 12V rechargeables, brides de fixation, vis et câblages.

Pour d'autres informations, faire référence aux consignes fournies avec l'accessoire.

DIAGNOSTIC



Sur l'écran chaque entrée est associée à un segment qui en cas d'activation s'allume, suivant le schéma ci-dessous.

Les entrées N.F. sont représentées par les segments verticaux.

Les entrées N.O. sont représentées par les segments horizontaux.

L'armoire visualise le message AMP1 ou AMP2 en cas d'intervention du capteur ampérométrique anti-écrasement.

amperometrico antischiacciamento.

MESSAGES D'ERREUR

Ci-après certains messages qui sont visualisés par l'écran en cas d'anomalies de fonctionnement:

<i>AMP 1</i>	Erreur obstacle moteur 1/anti-écrasement	Vérifier la présence d'obstacles sur la course du battant moteur 1
<i>AMP 2</i>	Erreur obstacle moteur 2/anti-écrasement	Vérifier la présence d'obstacles sur la course du battant moteur 2
<i>ENC 1</i>	erreur encodeur 1/ détection obstacle	Vérifier le branchement correct de l'encodeur du moteur 1 à la centrale, la présence d'obstacles sur la course du vantail, le fonctionnement correct de l'encodeur.
<i>ENC 2</i>	erreur encodeur 2/ détection obstacle	Vérifier le branchement correct de l'encodeur du moteur 2 à la centrale, la présence d'obstacles sur la course du vantail, le fonctionnement correct de l'encodeur.
<i>ERR 1</i>	Erreur e vérification circuit moteur 1	Vérifier les connexions du moteur 1
<i>ERR 2</i>	Erreur de vérification circuit moteur 2	Vérifier les connexions du moteur 2
<i>ERR 3</i>	Erreur/panne circuit de puissance	Demander l'assistance technique remplacer éventuellement l'armoire.
<i>ERR 4</i>	Erreur de vérification de photocellule PHOTA	Vérifier les connexions, l'alignement de la photocellule PHOT A ou la présence d'obstacles.
<i>ERR 5</i>	Erreur vérification de photocellule PHOTC	Vérifier les connexions, l'alignement de la photocellule PHOT C ou la présence d'obstacles.
<i>ERR 6</i>	Erreur bord actif (durant l'autoset)	Lors de la phase d'autoset le bord de sécurité est intervenu.
<i>ERR 7</i>	Erreur stop active (durant l'autoset)	Lors de la phase d'autoset l'entrée STOP est intervenue.
<i>ERR 8</i>	Erreur entrée active (durant l'autoset)	Lors de la phase d'autoset une entrée PP/Open/Close est intervenue.
<i>THR 1</i>	Intervention de la protection thermique du moteur	Attendre le refroidissement du moteur, si le rétablissement n'a pas lieu, le remplacement du moteur pourrait s'avérer nécessaire

DÉMOLITION

Au cas où le produit serait mis hors service, il est impératif de se conformer aux lois en vigueur pour ce qui concerne l'élimination différenciée et le recyclage des différents composants (métaux, matières plastiques câbles électriques, etc...) contactez votre installateur ou une firme spécialisée autorisée à cet effet.